



Geeignet für Rohre von 10x1.5 oder 12x0.5 sowie Vollmaterial 8mm.
 Biegeradius bis R=60. Rechts- / linksbiegend. Winkel: bis 180°

Rosenberger Aktiengesellschaft

Am Häuslerain 16, 79263 Simonswald

Telefon: +49(0)7683-91900-0, Telefax: +49(0)7683-91900-29

E-mail: Info@RosenbergerAG.com www.RosenbergerAG.com

Twister RB12-F

CNC gesteuerte Biegemaschine



Fingerbiegesystem



Fingerbiegekopf

Technische Details:

Höchste Flexibilität durch Fingerbiegetechnik

Zusätzliche Handlingsysteme entfallen

Komplette Roboterfunktionalität nutzbar

Geeignet für **Vollautomatisierung**

Die Maschine kann **sowohl links- als auch rechts** biegen

Das Biegen kann in **beliebiger Reihenfolge** erfolgen

Besonders geeignet für Schlauchleitungssysteme mit **Rohr-Schlauch-Rohr Kombinationen**

Hohe Genauigkeit durch CNC und **servomotorische Antriebe**

Bedienung über PC- mit Touchpanel und **Windowssoftware**

Erstellen der **Ablaufprogramme auch am Büro - PC** möglich

Lange Leitungen können von beiden Seiten von außen zur Mitte gebogen werden

Servomotorische Antriebe sind geräusch- und wartungsarm, energiesparend und erzeugen geringe Abwärme

Geschwindigkeitsprofile. Dadurch ist das Fließen des Materials optimal zu beherrschen

Umfangreiche **Diagnosemöglichkeiten** integriert

Durch die **kompakte Bauweise** und den Verzicht auf die Hydraulik kann die Maschine einfach transportiert werden.

Werkzeug- und Programmwechsel in **weniger als 5 Minuten**

10-15% Taktzeitverringerung durch Bewegungsüberlagerung mit Funktion „**Nur Starten**“

Gleiche Bedien- und Programmiersoftware wie an Links- bzw. Rechtsbiegemaschinen

Keine Programmierkenntnisse von Robotern notwendig



Ø 8mm Schlauch-Rohr-Kombination

Technische Daten:

Verfahrweg Vorschub	2000 mm
Radien	1 (mehr auf Anfrage)
Biegeebenen	1 (mehr auf Anfrage)
Anzahl Biegeköpfe	mind. 1, max. 5
Anzahl Greifer	mind. 1, max. 16
Biegerichtung	links und rechts
Biegeleistung	Ø 12 x 0,5 / 10 x 1,5 mm Stahl
Vollmaterial	Ø 8mm
Biegewinkel	bis 180°
Biegeradius „R“	bis 60mm (Mitte Rohr)
Wiederholgenauigkeit	Biegen: ± 0,05°, Länge ± 0,1 mm
Elektrischer Anschluss	3 x 400 V/50 Hz abgesichert mit min. 32 A bzw. je nach Aufbau der Anlage
Druckluft	6 bar, ca. 100 l/min
Grundmaße (L,B,H)	
Biegekopf	ca. 1000 x 1000 x 1300 mm
Roboter	je nach Aufbau der Anlage
Greifermasse	ab 16 kg inkl. Werkstück
Schaltschrank	ca. 1000 x 1000 x 2200 mm
Gesamtstellfläche	je nach Aufbau und Einsatz
Gewicht	Roboter ca. 350 kg Biegekopf ca. 550 kg